

Документ подписан простой электронной подписью

Информация о владельце:

ФИО: Волхонов Михаил Станиславович

Должность: Вице-ректор

Дата подписания: 26.09.2023 11:53:02

Уникальный программный ключ:

b2dc754702040c2bfecc58d577a10985ee223ea27539d45da8e272d0010c6c81

МИНИСТЕРСТВО СЕЛЬСКОГО ХОЗЯЙСТВА РОССИЙСКОЙ ФЕДЕРАЦИИ

ФЕДЕРАЛЬНОЕ ГОСУДАРСТВЕННОЕ БЮДЖЕТНОЕ ОБРАЗОВАТЕЛЬНОЕ УЧРЕЖДЕНИЕ

ВЫСШЕГО ОБРАЗОВАНИЯ

«КОСТРОМСКАЯ ГОСУДАРСТВЕННАЯ СЕЛЬСКОХОЗЯЙСТВЕННАЯ АКАДЕМИЯ»

Утверждаю:  
декан электроэнергетического факультета

Александр  
Валентинович  
Рожнов

Подписано цифровой  
подписью: Александр  
Валентинович Рожнов  
Дата: 2023.06.14 14:26:59  
+03'00'

/А.В. Рожнов/

14 июня 2023 года

Фонд оценочных средств  
по дисциплине  
**«Прикладная механика»**

Направление подготовки

35.03.06 Агроинженерия

Направленность (профиль)

Информационные технологии в электроэнергетике

Квалификация выпускника

бакалавр

Форма обучения

очная

Срок освоения ОПОП ВО

4 года

Караваево 2023

Фонд оценочных средств предназначен для оценивания сформированности компетенций по дисциплине «Прикладная механика».

Разработчик:  
доцент кафедры ремонта и основ  
конструирования машин

Александр  
Борисович Турыгин

Подписано цифровой подписью:  
Александр Борисович Турыгин  
Дата: 2023.05.11 09:22:12 +03'00'

А.Б. Турыгин

Утвержден на заседании кафедры ремонта и основ конструирования машин, протокол № 8 от «11» мая 2023 года.

Заведующий кафедрой Курбатов А.Е.

Аркадий Евгеньевич  
Курбатов

Подписано цифровой подписью:  
Аркадий Евгеньевич Курбатов  
Дата: 2023.05.11 09:23:54 +03'00'

Согласовано:

Председатель методической комиссии электроэнергетического факультета  
протокол №5 от «13» июня 2023 года.

Яблоков А.С.

Алексей Сергеевич  
Яблоков

Подписано цифровой  
подписью: Алексей Сергеевич  
Яблоков  
Дата: 2023.06.13 13:01:23 +03'00'

## Паспорт фонда оценочных средств

Таблица 1.

Модуль дисциплины	Формируемые компетенции или их части	Оценочные материалы и средства	Количество
Сопротивление материалов	УК-2. Способен определять круг задач в рамках поставленной цели и выбирать оптимальные способы их решения, исходя из действующих правовых норм, имеющихся ресурсов и ограничений	РГР ТСк	20 50
Теория механизмов и машин		ТСк	50
Детали машин		РГР ТСк	10 50

### **1. ОЦЕНОЧНЫЕ МАТЕРИАЛЫ, НЕОБХОДИМЫЕ ДЛЯ ОЦЕНКИ ЗНАНИЙ, УМЕНИЙ И НАВЫКОВ ДЕЯТЕЛЬНОСТИ В ПРОЦЕССЕ ОСВОЕНИЯ ДИСЦИПЛИНЫ**

Таблица 2 – Формируемые компетенции

Код и наименование компетенции	Код и наименование индикатора достижения компетенции (части компетенции)	Оценочные материалы и средства
УК-2. Способен определять круг задач в рамках поставленной цели и выбирать оптимальные способы их решения, исходя из действующих правовых норм, имеющихся ресурсов и ограничений	<b>Модуль 1. Сопротивление материалов</b>  ИД-1ук-2 Формулирует в рамках поставленной цели проекта совокупность взаимосвязанных задач, обеспечивающих ее достижение. Определяет ожидаемые результаты решения выделенных задач. ИД-2ук-2 Проектирует решение конкретной задачи проекта, выбирая оптимальный способ ее решения, исходя из действующих правовых норм и имеющихся ресурсов и ограничений. ИД-3ук-2 Решает конкретные задачи проекта заявленного качества и за установленное время. ИД-4ук-2 Публично представляет результаты решения конкретной задачи проекта	Расчетно-графическая работа
		Тестирование
	<b>Модуль 2. Теория механизмов и машин</b>  ИД-1ук-2 Формулирует в рамках поставленной цели проекта совокупность взаимосвязанных задач, обеспечивающих ее достижение. Определяет ожидаемые результаты решения выделенных задач. ИД-2ук-2 Проектирует решение конкретной задачи проекта, выбирая оптимальный способ ее решения, исходя из действующих правовых норм и имеющихся ресурсов и ограничений. ИД-3ук-2 Решает конкретные задачи проекта заявленного качества и за установленное время	Тестирование
	<b>Модуль 3. Детали машин</b>  ИД-1ук-2 Формулирует в рамках поставленной цели проекта совокупность взаимосвязанных задач, обеспечивающих ее достижение. Определяет ожидаемые результаты решения выделенных задач. ИД-2ук-2 Проектирует решение конкретной задачи проекта, выбирая оптимальный способ ее решения, исходя из действующих правовых норм и имеющихся ресурсов и ограничений. ИД-3ук-2 Решает конкретные задачи проекта заявленного качества и за установленное время  ИД-4УК-2 Публично представляет результаты решения конкретной задачи проекта	Расчетно-графическая работа
		Тестирование

## **Оценочные материалы и средства для проверки сформированности компетенций**

### **Модуль 1. Сопротивление материалов**

#### **Компьютерное тестирование (ТСк)**

*Выберите один правильный вариант ответа и нажмите кнопку «Далее»*

**Способность твердого тела сопротивляться изменению геометрических размеров и формы (способность сопротивляться деформированию) называется...**

+Жесткостью

Выносливостью

Устойчивостью

Прочностью

**Свойство твердых тел возвращаться к своим первоначальным размерам после прекращения действия внешних сил называется...**

выносливостью

+упругостью

прочностью

устойчивостью

**Величина, служащая мерой механического действия одного материального тела на другое, называется...**

силой

устойчивостью

+реакцией связи

механической связью

**Принцип, утверждающий, что в точках тела, достаточно удаленных от места приложения сил, внутренние силы практически не зависят от характера распределения внешних сил (и зависят лишь от статического эквивалента последних) называется...**

принципом независимости действия сил

принципом суперпозиции

принципом начальных размеров

+принципом Сен-Вена

**Принцип, утверждающий, что результат действия системы сил равен сумме результатов действий каждой силы в отдельности, называется...**

+принципом независимости действия сил

принципом суперпозиции

принципом начальных размеров

принципом Сен-Вена

**Совокупность представлений, зависимостей, условий, ограничений, описывающих процесс, явление (поведение элемента конструкции под внешним воздействием), называется...**

методом расчета на прочность и жесткость

методом определения внутренних сил

основным принципом расчета на прочность

+ моделью

**Отсутствие отказов, связанных с разрушением или недопустимыми деформациями элементов конструкций, называют...**

Прочностью

жесткостью

устойчивостью

+ прочностной надежностью

**В модели формы при расчетах прочностной надежности вводят упрощение в геометрию элементов конструкций, приводя их к схеме...**

кривого стержня или тонкостенной трубы

шарнирно-стержневой системы и ломаного стержня

стержневой системы и статически неопределенной рамы

+ стержня (бруса), пластинки, оболочки и массива (пространственного тела)

**Тело, длина которого существенно превышает характерные размеры поперечного сечения (ширины и высоты)  $b$  и  $h$ , называется...**

пластинкой

массивом (пространственным телом)

+ стержнем (бруском)

оболочкой

**Внешние силы, действующие на элемент конструкции, подразделяют на...**

внутренние силы и напряжения

внешние и внутренние силы

внутренние силовые факторы

+ сосредоточенные, распределенные и объемные силы

**Составляющая вектора полного напряжения  $p$ , действующего в исследуемом сечении тела, определяемая проекцией  $p$  на нормаль к плоскости этого сечения, называется...**

нормальной силой

касательным напряжением  $\tau$

+ нормальным напряжением  $\sigma$

напряженным состоянием

**Компонент вектора полного напряжения  $p$ , действующего в некоторой точке сечения тела, определяемый проекцией вектора  $p$  на плоскость сечения, называется...**

напряженным состоянием

нормальным напряжением  $\sigma$

+ касательным напряжением  $\tau$

поперечной силой

**Приращение сил взаимодействия между частицами (частями) тела, возникающих при его нагружении, называются ...**

внешними силами

+ внутренними силами

деформациями

напряжениями

**Составляющие главного вектора  $R$  и главного момента  $M$  внутренних сил по координатным осям  $X, Y, Z$  называют...**

+внутренними силовыми факторами или внутренними усилиями в сечении стержня  
напряженным состоянием в точке

нормальными и касательными напряжениями  
тензором напряжений

**Метод, позволяющий определить внутренние усилия в сечении стержня, называется...**

методом сил

методом начальных параметров

методом независимости действия сил

+методом сечений

**Перемещение точки в процессе деформации тела из одного положения в положение, бесконечно близкое к нему, называется...**

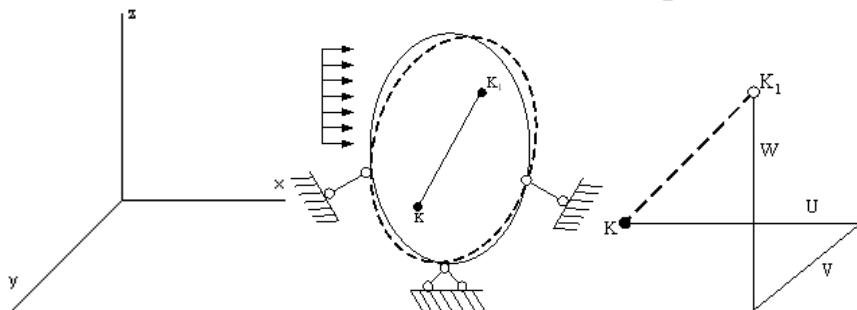
+линейным перемещением

деформированным состоянием

угловым перемещением

относительной деформацией

**Под действием внешних сил тело деформируется. Произвольная точка  $K$  переходит в новое положение  $K_1$ . Полное перемещение точки  $K$  раскладывается на составляющие  $U, V, W$  (по осям координат), которые называются...**



линейными деформациями

тензором деформаций

+угловым перемещением

компонентами полного перемещения точки

**Изменение первоначальной длины стержня  $l$ , обозначаемое  $\Delta l$ , называется...**

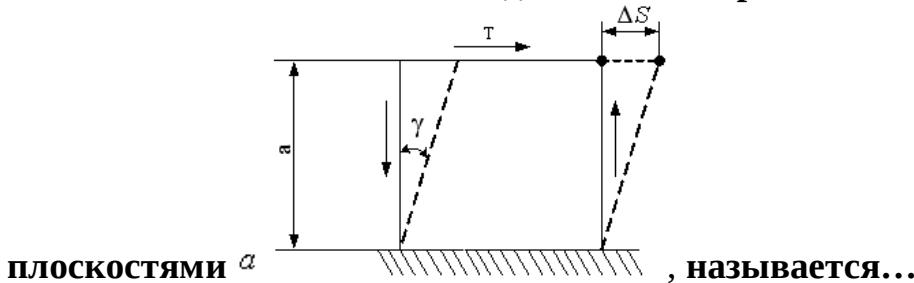
изменением формы стержня

деформацией

относительной линейной деформацией

+абсолютным удлинением (укорочением)

**Отношение абсолютного сдвига  $\Delta S$  к расстоянию между сдвигающимися**



+ относительным сдвигом

модулем Юнга

Модулем сдвига

законом Гука при сдвиге

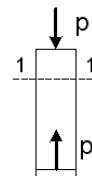
**При линейном напряженном состоянии Закон Гука выражается зависимостью...**

$$\varepsilon = \frac{\Delta l}{l}$$

$$+\sigma = E \cdot \varepsilon$$

$$G = \frac{E}{2(1 + \mu)}$$

$$\tau = G \cdot \gamma$$



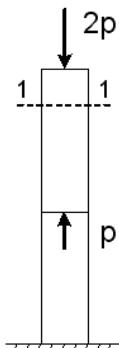
**Для стержня, схема которого изображена на рисунке ///////////////, нормальное усилие N в сечении 1-1 будет...**

+сжимающим

растягивающим и сжимающим

равно нулю

растягивающим



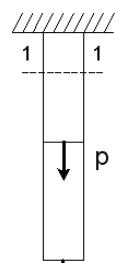
**Для стержня, схема которого изображена на рисунке ///////////////, нормальные напряжения, действующие в сечении 1-1, будут...**

+сжимающим

растягивающим и сжимающим

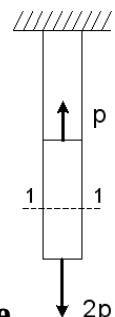
равно нулю

растягивающим



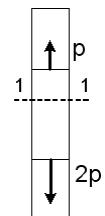
**Для стержня, схема которого изображена на рисунке ///////////////, нормальные напряжения, действующие в сечении 1-1, будут...**

сжимающим  
растягивающим и сжимающим  
равно нулю  
+растягивающим



Для стержня, схема которого изображена на рисунке //.. деформации, возникающие в сечении 1-1, будут...

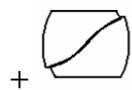
сжимающим  
растягивающим и сжимающим  
равно нулю  
+растягивающим



Для стержня, схема которого изображена на рисунке //.. деформации, возникающие в сечении 1-1, будут...

сжимающим  
растягивающим и сжимающим  
равно нулю  
+растягивающим

Чугунный образец при испытаниях на сжатие разрушается по форме...



Чугун и сталь – материалы...

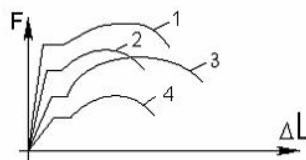
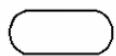
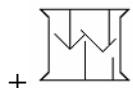
неоднородные  
вязкоупругие  
+изотропные  
анизотропные

Примером анизотропного материала является...

+древесина  
сталь

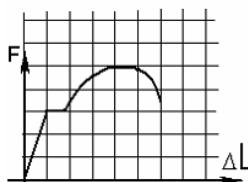
чугун  
бетон

Форма разрушения деревянного образца при испытаниях на сжатие вдоль волокон имеет вид...



На рисунке показаны диаграммы растяжения четырех образцов из различных пластичных материалов. Наибольшей пластичностью обладает материал образца с диаграммой под номером...

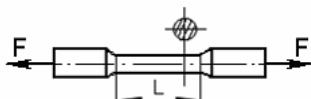
- 2
- 4
- +1
- 3



На рисунке показана диаграмма растяжения стального образца диаметром 0,01м. Масштаб нагрузки – 1 деления – 0,007 Мн. Тогда предел текучести материала равен...

- 310 МПа
- 200 МПа
- +268 МПа
- 166 МПа

По результатам испытания образца на растяжение вплоть до разрыва (до испытания  $L = 125 \text{ мм}$ , после разрыва  $L_1 = 155 \text{ мм}$ ) можно



определить...

- + относительную остаточную деформацию, равную 24%
- характеристику упругости, равную 11%
- характеристику прочности, равную 19%
- вязкоупругую характеристику, равную 30%



Чугунный образец диаметром 0,015м разрушился при величина предела прочности равна...  $F = 0,12 \text{ Мн}$

750 МПа

679 МПа

+815 МПа

527 МПа

При испытаниях образца на растяжение были определены продольная и поперечная относительные деформации. Они оказались равными 0,00032 и



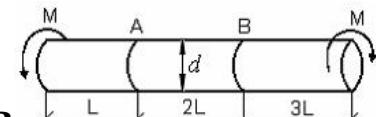
0,00013 . Тогда величина коэффициента Пуассона равна...

+0,4

0,1

0,25

0,3



Известен взаимный угол поворота сечений А и В сдвига материала образца можно определить из формулы...

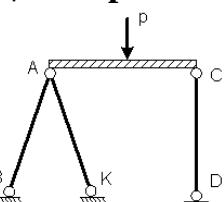
$$\varphi_{A-B} = \frac{4ML}{GI_p}$$

$$\varphi_{A-B} = \frac{7ML}{GI_p}$$

$$+ \varphi_{A-B} = \frac{2ML}{GI_p}$$

$$\varphi_{A-B} = \frac{ML}{GI_p}$$

Проверку на прочность стержня CD, имеющего разные допускаемые



напряжения на растяжение  $[\sigma]_p$  и сжатие  $[\sigma]_{cж}$ , проводят по формуле...

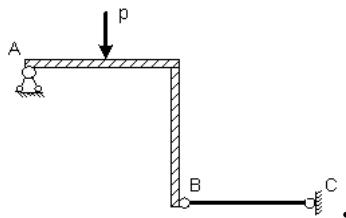
$$\sigma \geq [\sigma]_p$$

$$+\sigma \leq [\sigma]_{cж}$$

$$\sigma = \sigma_T$$

$$\sigma = \sigma_{nц}$$

Пусть  $[\Delta]_p$ ,  $[\Delta]_{сж}$  – допускаемые изменения длины стержня BC при растяжении и сжатии,  $\Delta l_{BC}$  – абсолютное удлинение – укорочение стержня BC



Тогда проверку на жесткость стержня BC проводят по условию ...

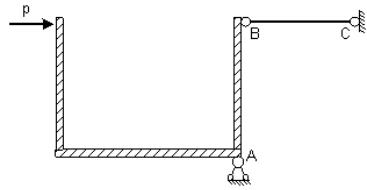
$$\Delta l_{BC} > [\Delta]_p$$

$$\Delta l_{BC} \leq [\Delta]_{сж}$$

$$\Delta l_{BC} > [\Delta]_{сж}$$

$$+ \Delta l_{BC} \leq [\Delta]_p$$

Пусть  $[\Delta]_p$ ,  $[\Delta]_{сж}$  – допускаемые перемещения точки В при растяжении и сжатии стержня BC,  $\Delta l_{BC}$  – абсолютное удлинение – укорочение стержня BC



. Тогда проверку на жесткость проводят по условию...

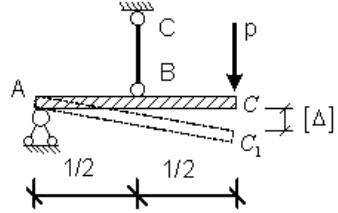
$$\Delta l_{BC} \geq [\Delta]_p$$

$$\Delta l_{BC} \geq \Delta l_{max}$$

$$+ \Delta l_{BC} < \Delta l_{max}$$

$$\Delta l_{BC} \leq [\Delta]_{сж}$$

Если стержень BC одинаково работает на растяжение и сжатие



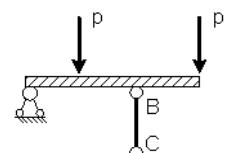
, то проверку на жесткость проводят по условию...

$$\Delta l_{BC} \leq 2[\Delta]$$

$$\Delta l_{BC} > \frac{[\Delta]}{2}$$

$$+ \Delta l_{BC} \leq \frac{[\Delta]}{2}$$

$$\Delta l_{BC} \leq \frac{[\Delta]}{4}$$

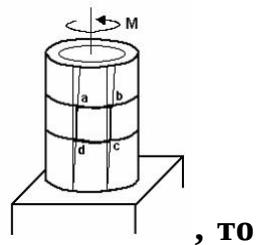


Если стержень BC одинаково работает на растяжение и сжатие , то проверку прочности проводят по условию...

$$\sigma \leq \sigma_{nц}$$

$$\sigma > [\sigma]$$

$$\sigma = \sigma_T \\ + \sigma \leq [\sigma]$$



Если к тонкостенной трубе приложен скручивающий момент  $M$ , то напряженным состоянием для элементарного объема «abcd» будет...

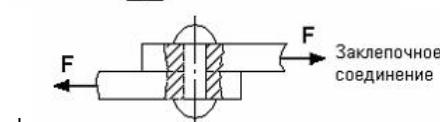
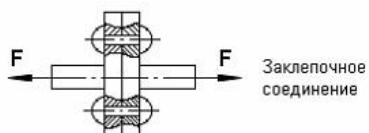
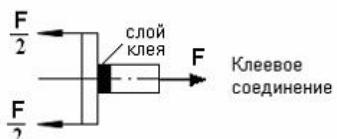
+ чистый сдвиг

линейное напряженное состояние

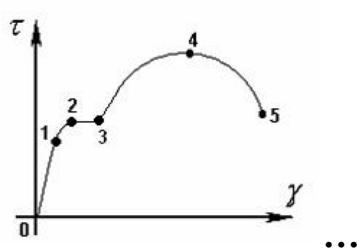
объемное напряженное состояние

сложное напряженное состояние

На срез (на сдвиг) рассчитывается соединение, показанное на рисунке...



Закон Гука при чистом сдвиге ( $\tau = \gamma \cdot G$ ) действует на участке диаграммы



+0 – 1

2 – 3

3 – 4

4 – 5

А – площадь поперечного сечения тела заклепки,  $[\tau]$  – допускаемое напряжение



на срез. Допускаемое значение силы  $F$  определяется по формуле...

$$F = 2A \cdot [\tau]$$

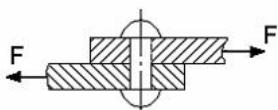
определяется по

$$F = 3A \cdot [\tau]$$

$$F = \frac{A}{2} \cdot [\tau]$$

$$+ F = A \cdot [\tau]$$

$[\tau]$  – допускаемое напряжение на срез для заклепки. Площадь поперечного



сечения тела заклепки

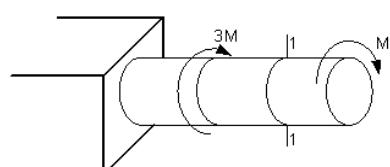
определяется по формуле...

$$\therefore = \frac{2F}{[\tau]}$$

$$A = \frac{F}{3[\tau]}$$

$$A = \frac{2F}{3[\tau]}$$

$$+ A = \frac{F}{[\tau]}$$



В сечении 1–1 крутящий момент по модулю

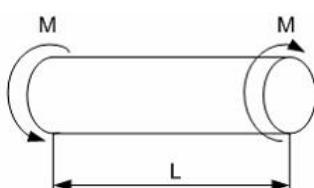
равен...

$$|M_{\varphi}| = 3M$$

$$|M_{\varphi}| = 2M$$

$$+ |M_{\varphi}| = M$$

$$|M_{\varphi}| = 4M$$



В процессе скручивания

длина стержня L...

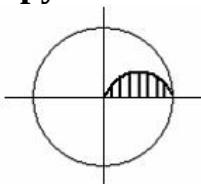
увеличивается

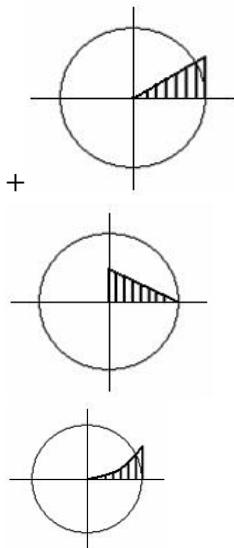
уменьшается

сначала увеличивается, потом уменьшается

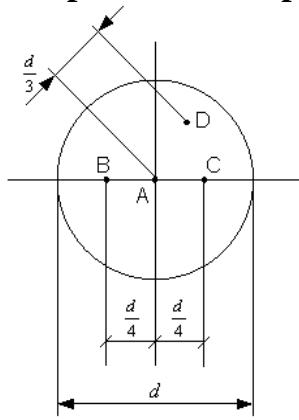
+ не изменяется

Изменение касательных напряжений вдоль радиуса поперечного сечения круглого стержня при кручении соответствует рисунку...





**Стержень скручивается. Максимальные касательные напряжения**



**действуют...**

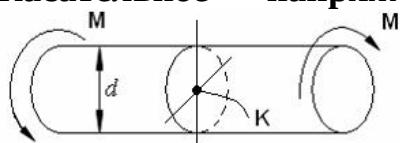
+ во всех точках на поверхности стержня

в точке *D*

в точке *A*

в точках *B* и *C*

**Касательное напряжение в центре тяжести поперечного сечения**



**(точка *K*) равно...**

+0

$$\frac{Md}{2J_p}$$

$$\frac{2M}{W_p}$$

$$\frac{M}{W_p}$$

Таблица 3 – Критерии оценки сформированности компетенций

Код и наименование индикатора достижения компетенции (части компетенции)	Критерии оценивания сформированности компетенции (части компетенции)		
	на базовом уровне	на повышенном уровне	
	соответствует оценке «удовлетворительно» 50-64% от максимального балла	соответствует оценке «хорошо» 65-85% от максимального балла	соответствует оценке «отлично» 86-100% от максимального балла
ИД-1ук-2 Формулирует в рамках поставленной цели проекта совокупность взаимосвязанных задач, обеспечивающих ее достижение. Определяет ожидаемые результаты решения выделенных задач  ИД-2ук-2 Проектирует решение конкретной задачи проекта, выбирая оптимальный способ ее решения, исходя из действующих правовых норм и имеющихся ресурсов и ограничений  ИД-3ук-2 Решает конкретные задачи проекта заявленного качества и за установленное время	Студент владеет материалом по теме и методами расчета на прочность, жесткость и устойчивость отдельных элементов конструкций, при ответах на поставленные вопросы допускает погрешности, не всегда верно представляет сущность практических исследований и теоретических положений; на базовом уровне способен определять ожидаемые результаты решения выделенных задач, проектировать решение конкретной задачи, исходя из имеющихся ресурсов и ограничений, решать конкретные задачи заявленного качества и за установленное время	Студент по существу отвечает на поставленные вопросы, демонстрирует знание основных формул, законов, теорем и тождеств механики, формул для расчёта на прочность, жесткость и устойчивость отдельных элементов конструкций, знает основные способы решения задач механики, но допускает погрешности в формулировках определений и расчетах; способен самостоятельно определять ожидаемые результаты решения выделенных задач, проектировать решение конкретной задачи, исходя из имеющихся ресурсов и ограничений, решать конкретные задачи заявленного качества и за установленное время	Студент принимает активное участие в ходе проведения практического занятия, правильно выполняет задания, демонстрирует прочное знание основных формул, законов, теорем и тождеств механики, формул для расчёта на прочность, жесткость и устойчивость отдельных элементов конструкций, знает основные способы решения задач механики, с высокой степенью самостоятельности способен определять ожидаемые результаты решения выделенных задач, проектировать решение конкретной задачи, исходя из имеющихся ресурсов и ограничений, решать конкретные задачи заявленного качества и за установленное время

## Модуль 2. Теория механизмов и машин

### Компьютерное тестирование (ТСк)

Выберите один правильный вариант ответа и нажмите кнопку «Далее»

**Фрезерный станок является машиной...**

- грузоподъемной
- информационной
- энергетической
- +технологической

**Подвижное звено рычажного механизма, являющееся направляющей для ползуна, называется...**

- +кулисой
- стойкой
- шатуном
- кривошипом

**Технологическая машина предназначена для преобразования ...**

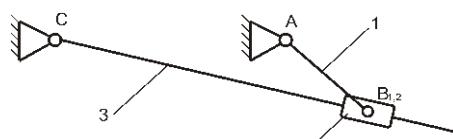
- энергии
- +материалов
- информации
- немеханической энергии в механическую

**Энергетическая машина предназначена для ...**

- преобразования материалов
- преобразования информации
- перемещения материальных объектов
- +преобразования немеханической энергии в механическую или наоборот

**Асинхронный электродвигатель является ...**

- +энергетической машиной
- транспортной машиной
- технологической машиной
- информационной машиной



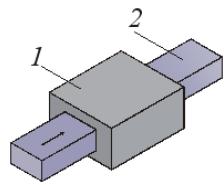
**В данном механизме  
равно...**

- 2
- +4
- 3
- 6

**число кинематических пар**

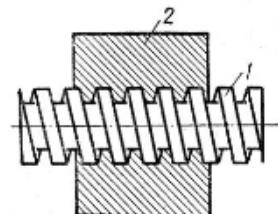
**Кинематическая пара, элементами которой являются поверхности, называется**

- +нижней
- замкнутой
- высшей
- незамкнутой



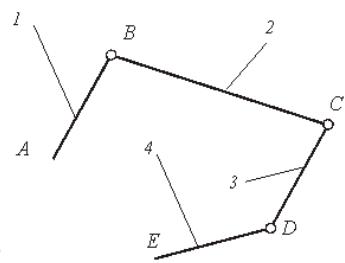
Класс кинематической пары, приведенной на рисунке , равен ...

- 3
- 4
- +5
- 1



Класс кинематической пары, приведенной на рисунке , равен ...

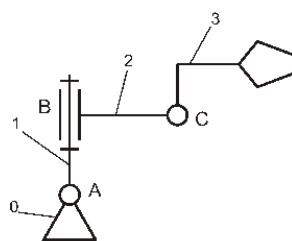
- 4
- +5
- 1
- 2



Кинематическая цепь, приведенная на рисунке

- сложной незамкнутой
- сложной замкнутой
- +простой незамкнутой
- простой замкнутой

, является ...



Число степеней свободы W манипулятора

равно...

- 1
- 2
- +3
- 5

Для вычисления числа степеней свободы плоских механизмов необходимо использовать формулу...

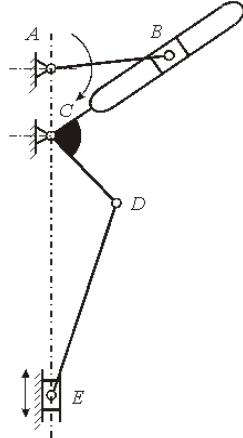
$$W = 6n - 5p_H - 4p_B$$

$$+ W = 3n - 2p_H - p_B$$

$$W = 6n + 5p_H + 4p_B$$

$$W = 3n + 2p_H + p_B$$

**Число степеней свободы плоского механизма, структурная схема которого**

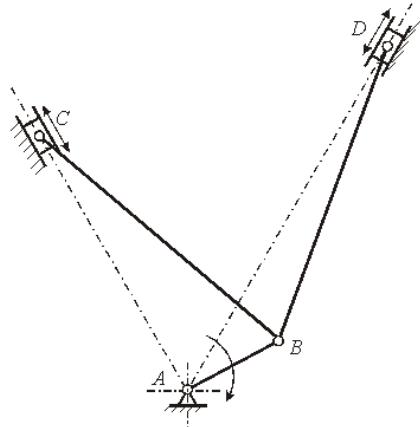


**приведена на рисунке**

, равно ...

- 0
- 3
- +1
- 4

**Число степеней свободы плоского механизма, структурная схема которого**

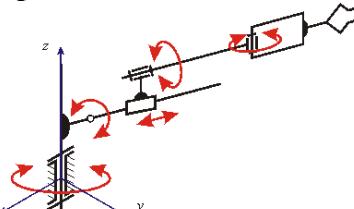


**приведена на рисунке**

, равно ...

- 0
- 3
- 2
- +1

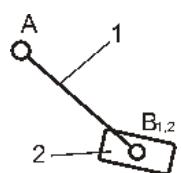
**Число степеней свободы пространственного механизма, структурная схема**



**которого приведена на рисунке**

, равно ...

- 1
- 2
- 4
- +5



**Класс структурной группы**

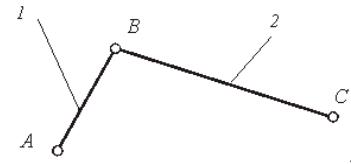
**равен...**

+2

4

3

1



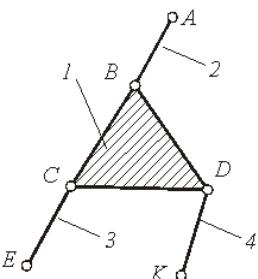
**Структурная группа, показанная на рисунке , относится ко (к) классу:**

1

4

5

+2



**Структурная группа, показанная на рисунке , относится ко (к) классу:**

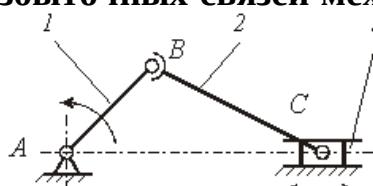
1

4

+3

5

**Число избыточных связей механизма, структурная схема которого приведена на**



**рисунке , равно ...**

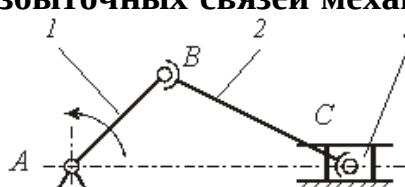
+2

3

4

1

**Число избыточных связей механизма, структурная схема которого приведена на**



**рисунке , равно ...**

+4

2

3

1

**Кинематическим анализом механизма называется...**

+определение движения звеньев механизма по заданному движению начальных звеньев

определение реакций действующих в кинематических парах механизма

определение движения звеньев механизма по приложенными к ним силам или

определение сил по заданному движению звеньев

определение количества кинематических пар, из которых составлен механизм

**Аналогом ускорения точки называется ...**

+вторая производная дуговой координаты точки по обобщенной координате механизма

вторая производная радиус-вектора точки по обобщенной координате механизма

вторая производная дуговой координаты точки по времени

вторая производная радиус-вектора точки по времени

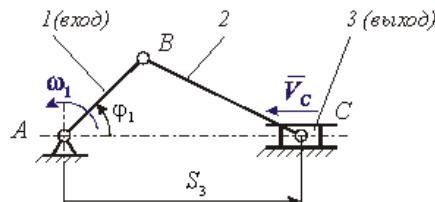
**Метод планов относится к ...**

аналитическим методам кинематики

экспериментальным методам кинематики

+графоаналитическим методам кинематики

графическим методам кинематики



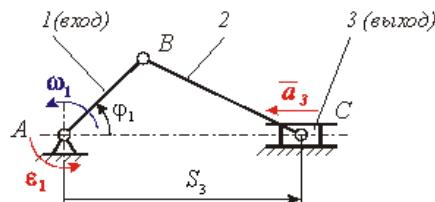
На рисунке приведена кинематическая схема кривошипно-ползунного механизма компрессора. Функция положения этого механизма записывается в виде ...

$$\omega_1 = f(\varphi_1)$$

$$+ S_3 = f(\varphi_1)$$

$$V_c = f(\varphi_1)$$

$$V_c = f(\omega_1)$$



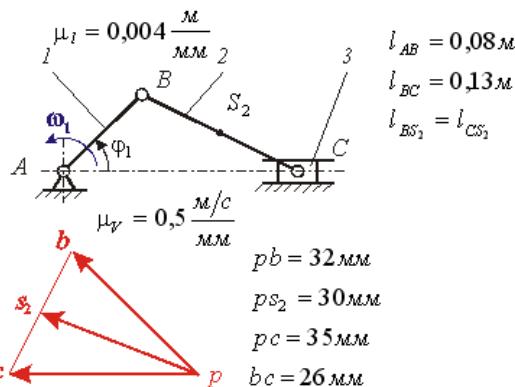
На рисунке приведена кинематическая схема кривошипно-ползунного механизма компрессора. Ускорение выходного звена – ползуна 3 определяется зависимостью ...

$$a_3 = \frac{d^2 S_3(\varphi_1)}{d\varphi_1^2} \cdot \omega_1^2 + \frac{dS_3(\varphi_1)}{d\varphi_1} \cdot \varepsilon_1$$

$$+ a_3 = \frac{d^2 S_3(\varphi_1)}{d\varphi_1^2} \cdot \omega_1^2$$

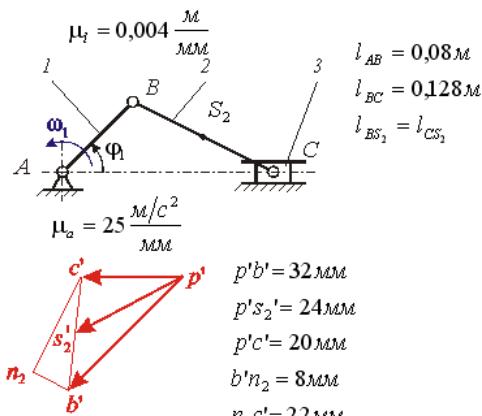
$$a_3 = \frac{dS_3(\varphi_1)}{d\varphi_1} \cdot \varepsilon_1$$

$$a_3 = \frac{d^2 S_3(\varphi_1)}{d\varphi_1^2} \cdot \omega_1 + \frac{dS_3(\varphi_1)}{d\varphi_1} \cdot \varepsilon_1^2$$



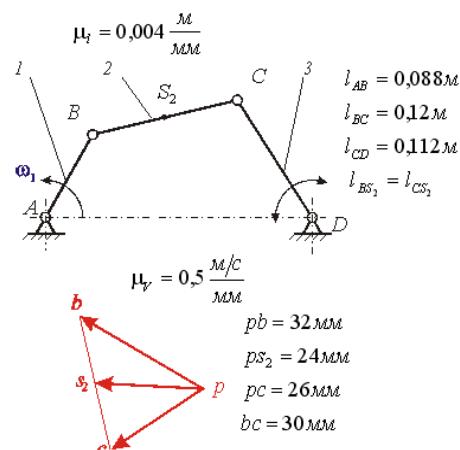
На рисунке показаны план положений и план скоростей кривошипно-ползунного механизма. Угловая скорость шатуна 2 равна рад/с:

- +100
- 200
- 150
- 50



На рисунке показаны план положений и план ускорений кривошипно-ползунного механизма. Ускорение т.  $S_2$  шатуна 2 равно  $\text{м/с}^2$ :

- 500
- +600
- 550
- 610



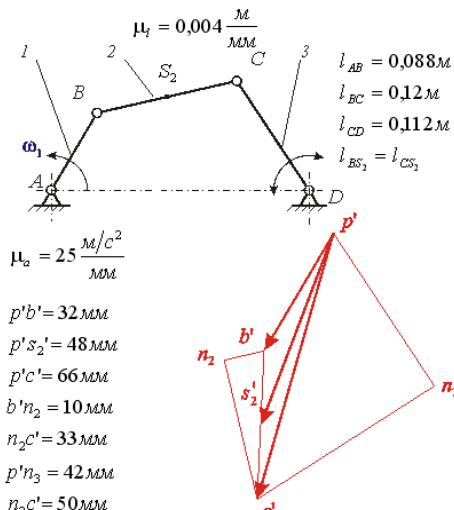
На рисунке показаны план положений и план скоростей шарнирного четырехзвенного механизма. Угловая скорость шатуна 2 равна рад/с:

- 150

+125

100

130



На рисунке показаны план положений и план ускорений шарнирного четырехзвенного механизма. Угловое ускорение шатуна 2 равно  $\text{рад}/\text{с}^2$ :

5,875

+6,875

6,955

6,525

**Механизм, в котором точка на звене воспроизводит заданную траекторию, называют...**

кулисным механизмом

передаточным механизмом

зубчатым механизмом

+направляющим механизмом

**Механизм, воспроизводящий требуемую функциональную зависимость между перемещениями входных и выходных звеньев, называется...**

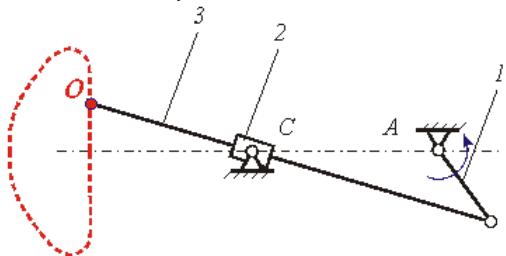
кулисным механизмом

+передаточным механизмом

зубчатым механизмом

направляющим механизмом

**Механизм, кинематическая схема которого показана на рисунке**



, является ...

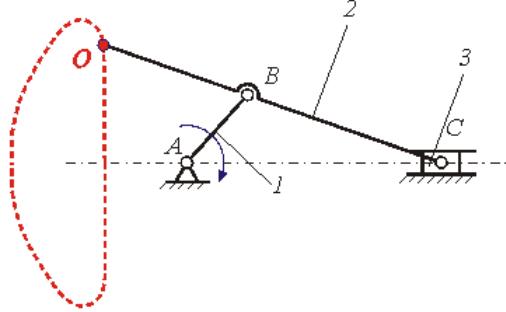
точным прямолинейно-направляющим механизмом

передаточным механизмом

механизмом с выстоями

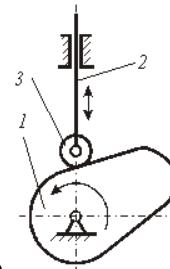
+приближенным прямолинейно-направляющим механизмом

**Механизм, кинематическая схема которого показана на рисунке**



, является ...

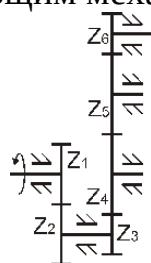
- + точным прямолинейно-направляющим механизмом
- передаточным механизмом
- механизмом с выстоями
- приближенным прямолинейно-направляющим механизмом



**Механизм, структурная схема которого показана на рисунке**

, является

- ...
- точным прямолинейно-направляющим механизмом
- передаточным механизмом
- + механизмом с выстоями
- приближенным прямолинейно-направляющим механизмом



**Передаточное число данного редуктора**

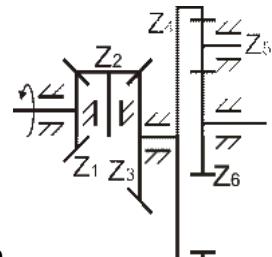
вычисляется по формуле...

$$U_{16} = -\frac{z_2}{z_1} \cdot \left( -\frac{z_3}{z_6} \right)$$

$$U_{16} = -\frac{z_2}{z_1} \cdot \frac{z_6}{z_3}$$

$$U_{16} = \frac{z_2}{z_1} \cdot \left( -\frac{z_6}{z_3} \right)$$

$$+ U_{16} = -\frac{z_2}{z_1} \cdot \left( -\frac{z_6}{z_3} \right)$$



**Паразитными колёсами в данном редукторе**

являются...

3 и 6

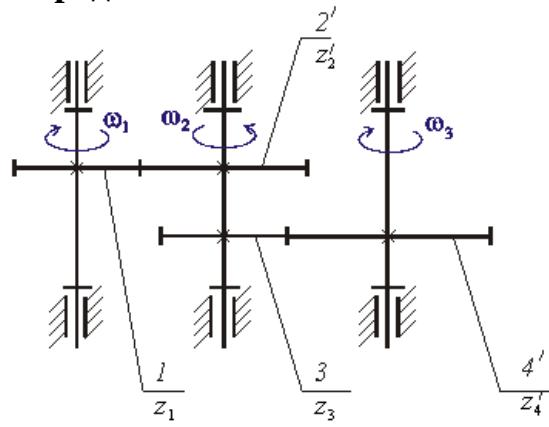
+2 и 5

1 и 6

3 и 4

$$i_{13} = \frac{\omega_1}{\omega_3}$$

**Передаточное отношение многоступенчатой зубчатой передачи**



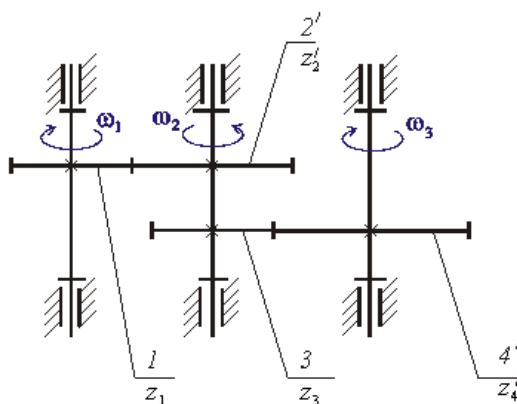
рассчитывается по формуле ...

$$i_{13} = \frac{z'_4 \cdot z'_2}{z'_1 \cdot z'_3}$$

$$i_{13} = -\frac{z'_4 \cdot z'_2}{z'_1 \cdot z'_3}$$

$$i_{13} = \frac{z'_1 \cdot z'_3}{z'_4 \cdot z'_2}$$

$$i_{13} = -\frac{z'_1 \cdot z'_3}{z'_4 \cdot z'_2}$$



На рисунке

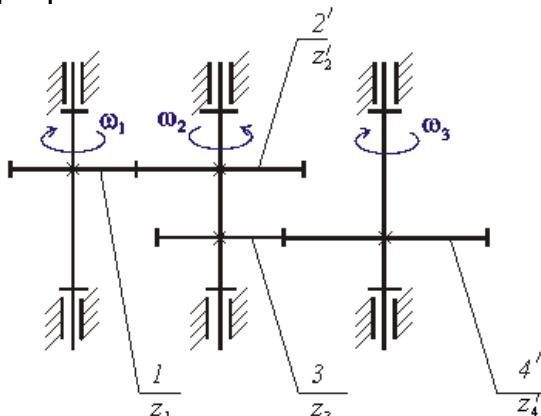
приведена структурная схема многоступенчатой зубчатой передачи. Если число зубьев зубчатого колеса  $2' z'_2$  увеличить в два раза, то угловая скорость  $\omega_3$  ...

увеличится в четыре раза

не изменится

+увеличится в два раза

уменьшится в два раза



На рисунке приведена структурная схема многоступенчатой зубчатой передачи. Если число зубьев зубчатого колеса 1  $z_1$  увеличить в два раза, то угловая скорость  $\omega_3$  ...

увеличится в четыре раза

не изменится

увеличится в два раза

+уменьшится в два раза

**Свойство, которое выражает назначение механизма и должно быть обязательно выполнено в спроектированном механизме, называется...**

дополнительным условием синтеза

параметром синтеза

этапом синтеза

+основным условием синтеза

**Кинематическим синтезом называется...**

+определение параметров схемы механизма по заданным кинематическим свойствам

определение параметров схемы механизма по заданным динамическим свойствам

определение структуры механизма

определение проворачиваемости звеньев

**Синтез механизма выполняется в следующем порядке:**

кинематический синтез, структурный синтез, динамический синтез

динамический синтез, структурный синтез, кинематический синтез

+структурный синтез, кинематический синтез, динамический синтез

структурный синтез, динамический синтез, кинематический синтез

**Выражение основного условия синтеза в виде функции, экстремум которой определяет выходные параметры синтеза, называется ...**

ограничением синтеза

+штрафной функцией

функцией положения

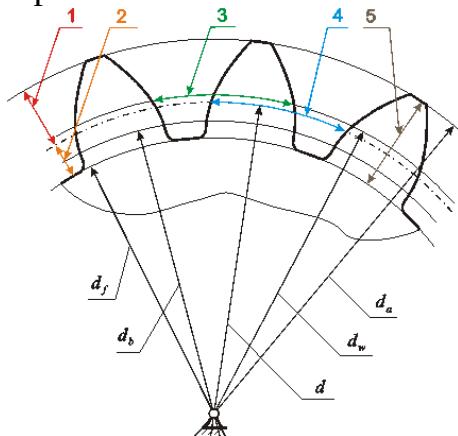
целевой функцией

**К методам решения задач оптимизации в синтезе механизмов НЕ относится ...**

метод случайного поиска

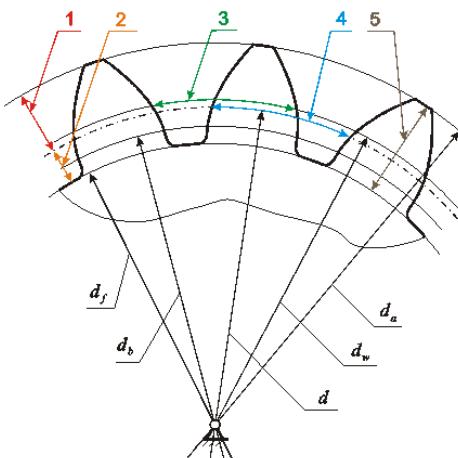
метод направленного поиска

+метод планов скоростей и ускорений  
метод комбинированного поиска



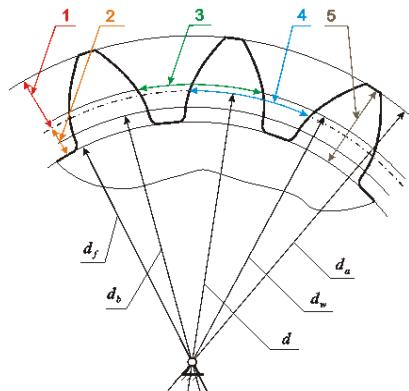
На рисунке изображено прямозубое цилиндрическое эвольвентное зубчатое колесо. Делительный окружной шаг зубьев обозначен цифрой...

- 2
- 1
- +4
- 3



На рисунке изображено прямозубое цилиндрическое эвольвентное зубчатое колесо. Высота зуба обозначена цифрой ...

- 3
- 4
- +5
- 1



На рисунке изображено прямозубое цилиндрическое эвольвентное зубчатое колесо. Высота делительной головки зуба обозначена цифрой ...

- 3
- 5
- +1
- 4

Модуль прямозубого цилиндрического эвольвентного зубчатого колеса определяется зависимостью (где  $p_t$  – делительный окружной шаг зубьев;  $s_t$  – окружная толщина зуба по делительной окружности;  $e_t$  – окружная ширина впадины по делительной окружности)...

$$m = p_t / 2\pi$$

$$m = s_t / \pi$$

$$m = e_t / \pi$$

$$+ m = p_t / \pi$$

Согласно действующему в России государственному стандарту диаметр окружности впадин прямозубого цилиндрического эвольвентного зубчатого колеса обозначается ...

- $d_f$
- $d_a$
- $d_b$
- $d_w$

Таблица 4 – Критерии оценки сформированности компетенций

Код и наименование индикатора достижения компетенции (части компетенции)	Критерии оценивания сформированности компетенции (части компетенции)		
	на базовом уровне		на повышенном уровне
	соответствует оценке «удовлетворительно» 50-64% от максимального балла	соответствует оценке «хорошо» 65-85% от максимального балла	соответствует оценке «отлично» 86-100% от максимального балла
ИД-1ук-2 Формулирует в рамках поставленной цели проекта совокупность взаимосвязанных задач, обеспечивающих ее достижение. Определяет ожидаемые результаты решения выделенных задач  ИД-2ук-2 Проектирует решение конкретной задачи проекта, выбирая оптимальный способ ее решения, исходя из действующих правовых норм и имеющихся ресурсов и ограничений  ИД-3ук-2 Решает конкретные задачи проекта заявленного качества и за установленное время	Студент владеет материалом по теме, знает классификацию, функциональные возможности и области применения основных видов механизмов, методы расчета кинематических и динамических параметров движения механизмов, при ответах на поставленные вопросы допускает погрешности, не всегда верно представляет сущность практических исследований и теоретических положений; на базовом уровне способен определять ожидаемые результаты решения выделенных задач, проектировать решение конкретной задачи, исходя из имеющихся ресурсов и ограничений, решать конкретные задачи заявленного качества и за установленное время	Студент владеет материалом по теме, знает классификацию, функциональные возможности и области применения основных видов механизмов, методы расчета кинематических и динамических параметров движения механизмов, по существу отвечает на поставленные вопросы, но допускает незначительные погрешности в формулировках определений и расчетах, способен самостоятельно определять ожидаемые результаты решения выделенных задач, проектировать решение конкретной задачи, исходя из имеющихся ресурсов и ограничений, решать конкретные задачи заявленного качества и за установленное время	Студент принимает активное участие в ходе проведения практического занятия, правильно выполняет задания, владеет материалом по теме, знает классификацию, функциональные возможности и области применения основных видов механизмов, методы расчета кинематических и динамических параметров движения механизмов, с высокой степенью самостоятельности способен определять ожидаемые результаты решения выделенных задач, проектировать решение конкретной задачи, исходя из имеющихся ресурсов и ограничений, решать конкретные задачи заявленного качества и за установленное время

## **Модуль 3. Детали машин**

### **Компьютерное тестирование (ТСк)**

*Выберите один правильный вариант ответа и нажмите кнопку «Далее»*

**Машины, по выражению древних, «...орудие, имеющее внутреннее движение частей», предназначены для...**

+ выполнения полезной работы, связанной с преобразованием одного вида энергии в другой или с процессом производства (то есть с изменением физических свойств, состояния, формы, положения обрабатываемого материала или объекта)  
переноса энергии

передачи крутящего момента

преобразования движения

**Машина есть устройство, выполняющее механические движения для преобразования энергии, материалов и информации...**

заменяющее физические силы человека (с глубокой древности)

заменяющее мастерство и умение человека (заметно с начала 18 века)

осуществляющее логические операции, ранее доступные только человеку (с 40-х годов 20 века, сейчас полностью уступило место электронике)

+ответы 1, 2, 3 правильные

**Машина – механизм или комплекс механизмов, предназначенный для выполнения полезной работы, связанной с преобразованием одного вида энергии в другой или с процессом производства (то есть с изменением физических свойств, состояния, формы, положения обрабатываемого материала или объекта)...**

намного расширяет возможности человека и облегчает его работу

обеспечивает многократное повышение производительности труда

может полностью заменить человека в ряде областей его деятельности

+ответы 1, 2, 3 правильные

**12 апреля 1961 года впервые в мире гражданин Советского Союза Юрий Алексеевич Гагарин преодолел земное притяжение и поднялся в космос на ракете, в которую были «запряжены» 20 миллионов лошадиных сил. Возможности человека по мощности превысины в ... раз.**

$2 \cdot 10^6$

$20 \cdot 10^6$

$+200 \cdot 10^6$

$2000 \cdot 10^6$

**12 апреля 1961 года впервые в мире гражданин Советского Союза Юрий Алексеевич Гагарин преодолел земное притяжение и поднялся в космос на ракете, развившей первую космическую скорость  $\approx 8000$  м/с. Совокупность машин ракетного комплекса увеличила возможности человека по скорости в ... раз.**

1600

+800

400

200

**По К. Марксу «Всякая развитая совокупность машин состоит из трёх существенно различных частей: машины-двигателя, передаточного механизма, наконец, машины-орудия, или рабочей машины». В какой из них тот или иной вид энергии преобразуется в механическую энергию?**

+в машине-двигателе

в передаточном механизме

в машине-орудии или рабочей машине

нет правильного ответа

**В машине-двигателе какая-либо энергия преобразуется в механическую. Что из нижеуказанного является машинами-двигателями?**

генератор электрического тока с механическим приводом; шестерёнчатый насос гидравлической системы трактора; вентилятор пневматического погрузчика с приводом от вала отбора мощности (ВОМ) трактора

+гидромотор поворотного устройства подъёмного крана; паровая машина; пневматический цилиндр; дизель-молот; карбюраторный двигатель внутреннего сгорания

плуг ярусный; культиватор для междурядной обработки; режущий аппарат косилок и жаток; молотильное устройство комбайна; движитель колёсного или гусеничного типа

передачи: ременная (плоскоременная, клиноременная, поликлиновая); цепная (цепью втулочной, втулочно-роликовой, зубчатой); зубчатоременная; зубчатыми колесами (цилиндрическая прямозубая и косозубая, коническая, планетарная, гипоидная, зацеплением Новикова); червячная (с цилиндрическим червяком и глобоидным); винт-гайка

**Что из указанного переносит механическую энергию от двигателя к рабочей машине?**

генератор электрического тока с механическим приводом; шестерёнчатый насос гидравлической системы трактора; вентилятор пневматического погрузчика с приводом от вала отбора мощности (ВОМ) трактора

гидромотор поворотного устройства подъёмного крана; паровая машина; пневматический цилиндр; дизель-молот; карбюраторный двигатель внутреннего сгорания

плуг ярусный; культиватор для междурядной обработки; режущий аппарат косилок и жаток; молотильное устройство комбайна; движитель колёсного или гусеничного типа

+передачи: ременная (плоскоременная, клиноременная, поликлиновая); цепная (цепью втулочной, втулочно-роликовой, зубчатой); зубчатоременная; зубчатыми колесами (цилиндрическая прямозубая и косозубая, коническая, планетарная, гипоидная, зацеплением Новикова); червячная (с цилиндрическим червяком и глобоидным); винт-гайка

**В рабочей машине производится работа по изменению физических свойств, состояния, формы, положения обрабатываемого материала или объекта. Что из указанного относится к рабочим машинам?**

генератор электрического тока с механическим приводом; шестерёнчатый насос гидравлической системы трактора; вентилятор пневматического погрузчика с приводом от вала отбора мощности (ВОМ) трактора

гидромотор поворотного устройства подъёмного крана; паровая машина; пневматический цилиндр; дизель-молот; карбюраторный двигатель внутреннего сгорания

+плуг ярусный; культиватор для межурядной обработки; режущий аппарат косилок и жаток; молотильное устройство комбайна; движитель колёсного или гусеничного типа

передачи: ременная (плоскоременная, клиноременная, поликлиновая); цепная (цепью втулочной, втулочно-роликовой, зубчатой); зубчатоременная; зубчатыми колесами (цилиндрическая прямозубая и косозубая, коническая, планетарная, гипоидная, зацеплением Новикова); червячная (с цилиндрическим червяком и глоноидным); винт-гайка

**В машинах-преобразователях механическую энергию преобразуют в другой вид энергии. Что из указанного является машинами-преобразователями?**

+генератор электрического тока с механическим приводом; шестерёнчатый насос гидравлической системы трактора; вентилятор пневматического погрузчика с приводом от вала отбора мощности (ВОМ) трактора

гидромотор поворотного устройства подъёмного крана; паровая машина; пневматический цилиндр; дизель-молот; карбюраторный двигатель внутреннего сгорания

плуг ярусный; культиватор для межурядной обработки; режущий аппарат косилок и жаток; молотильное устройство комбайна; движитель колёсного или гусеничного типа

передачи: ременная (плоскоременная, клиноременная, поликлиновая); цепная (цепью втулочной, втулочно-роликовой, зубчатой); зубчатоременная; зубчатыми колесами (цилиндрическая прямозубая и косозубая, коническая, планетарная, гипоидная, зацеплением Новикова); червячная (с цилиндрическим червяком и глоноидным); винт-гайка

**Машины, в которых все рабочие операции выполняются соответствующими механизмами и другими устройствами без вмешательства человека, за исключением контроля (а нередко и без контроля), называются...**

машины-двигатели

+машины-автоматы

машины-орудия (рабочие машины)

машины-преобразователи

**Наряду с машинами находят применение много других устройств для различных потребностей человека. Машинами не являются...**

+механические часы

электроавтомобили

моторные лодки

ответы 1 и 2 правильные

**Деталью называют...**

отдельную, далее неделимую часть машины или другого устройства

изделие, изготовленное из однородного по наименованию и марке материала без применения сборочных операций

+ответы 1 и 2 правильные

нет правильного ответа

**Какое из определений детали в teste отвечает ГОСТ?**

отдельная, далее неделимая часть машины или другого устройства

+изделие, изготовленное из однородного по наименованию и марке материала без применения сборочных операций

ответы 1 и 2 правильные

нет правильного ответа

**Ряд деталей и сборочных единиц присутствуют в большинстве машин, выполняя одинаковые функции, их называют детали машин, в том числе...**

передачи – ременные, цепные, зубчатыми колёсами, червячные, винт-гайка

соединения – резьбовые, вал-втулка (шпоночные, шлицевые, профильные, прессовые), сварные, заклёпочные, клеевые

обслуживающие вращение – валы, оси, подшипники скольжения, подшипники качения, муфты

+ответы 1, 2, 3 правильные

**Детали и сборочные единицы, присутствующие в большинстве машин и выполняющие одинаковые функции, в совокупности называют детали машин.**

**Дисциплину, которая изучает устройство, теорию работы, расчёт деталей и сборочных единиц общего назначения, а также общие методические вопросы конструирования, называют курсом «...»**

Теоретическая механика

Теория механизмов и машин

Металловедение

+Детали машин и основы конструирования

**Курс «Детали машин» изучает...**

+соединения; передачи; детали и сборочные единицы, обслуживающие вращение; корпусные детали; пружины; смазочные и защитные устройства

плуги; культиваторы; сеялки; косилки; комбайны

измельчители; дробилки; запарники; раздатчики; смесители

шатунно-поршневую группу; механизм газораспределения; систему питания; систему смазки

**К сборочным единицам специального назначения относится...**

сварное соединение

подшипник качения

+молотильный барабан

червячный редуктор

**Свойство изделия выполнять свои функции с заданными параметрами в течение определённого времени или наработки есть...**

+надёжность

безотказность

долговечность

ремонтопригодность

**Под работоспособностью понимают состояние изделия, при котором его основные рабочие параметры отвечают установленным требованиям.**  
**Нарушение работоспособности (машина не может работать) есть...**

+отказ

неисправность

ответы 1 и 2 правильные

нет правильного ответа

**Нарушение хотя бы одного из требований технических условий при сохранении работоспособности (машина может работать) есть...**

отказ

+неисправность

ответы 1 и 2 правильные

нет правильного ответа

**Сохранение работоспособности во времени без вынужденных перерывов есть надёжность**

+безотказность

долговечность

ремонтопригодность

**Сохранение работоспособности до установленного предельного состояния с предусмотренными перерывами для технического обслуживания и ремонта есть...**

надёжность

безотказность

+долговечность

ремонтопригодность

**Приспособленность к предупреждению, обнаружению и устраниению отказов (нарушению работоспособности) и неисправностей (несоответствие хотя бы одному требованию технических условий при сохранении работоспособности) есть...**

надёжность

безотказность

долговечность

+ремонтопригодность

**Способность к поддержанию на прежнем уровне своих параметров после длительного неиспользования, транспортировки есть...**

безотказность

долговечность

ремонтопригодность

+сохраняемость

**Надёжностью называется...**

+свойство изделия выполнять свои функции с заданными параметрами в течение определённого времени или наработки

сохранение работоспособности во времени без вынужденных перерывов

сохранение работоспособности до установленного предельного состояния с предусмотренными перерывами для технического обслуживания и ремонта

приспособленность к предупреждению, обнаружению и устраниению отказов (нарушению работоспособности) и неисправностей (несоответствие хотя бы одному требованию технических условий при сохранении работоспособности)

**Сохраняемостью называется...**

сохранение работоспособности во времени без вынужденных перерывов  
сохранение работоспособности до установленного предельного состояния с предусмотренными перерывами для технического обслуживания и ремонта  
приспособленность к предупреждению, обнаружению и устраниению отказов (нарушению работоспособности) и неисправностей (несоответствие хотя бы одному требованию технических условий при сохранении работоспособности)  
+способность к поддержанию на прежнем уровне своих параметров после длительного неиспользования, транспортировки

**Безотказностью называется...**

свойство изделия выполнять свои функции с заданными параметрами в течение определённого времени или наработка

+сохранение работоспособности во времени без вынужденных перерывов  
сохранение работоспособности до установленного предельного состояния с предусмотренными перерывами для технического обслуживания и ремонта  
приспособленность к предупреждению, обнаружению и устраниению отказов (нарушению работоспособности) и неисправностей (несоответствие хотя бы одному требованию технических условий при сохранении работоспособности)

**Валы редукторов не предназначены...**

+скреплять основание и крышку корпуса редуктора

поддерживать зубчатые и червячные колёса и осуществлять их геометрическую ось вращения

воспринимать усилия зацепления и передавать на опоры

передавать врачающий (крутящий) момент

**К элементам вала не относятся...**

обод гладкий или с канавками, диск или спицы, ступица

зубчатый венец (обод с зубьями), диск, ступица

головка и стержень с резьбой

+ответы 1, 2, 3 правильные

**Какие валы обычно используются в конструкциях редукторов?**

**одноопорные**

+двухопорные

трёхопорные

четырёхопорные

**Какие элементы на валу чаще всего используют в редукторах для передачи крутящего момента на зубчатое или червячное колесо и обратно?**

клиновые шпонки

сегментные шпонки

+призматические шпонки

шлицицы прямобочные

**Для фиксации зубчатых колёс и подшипников на валах в осевом направлении используют...**

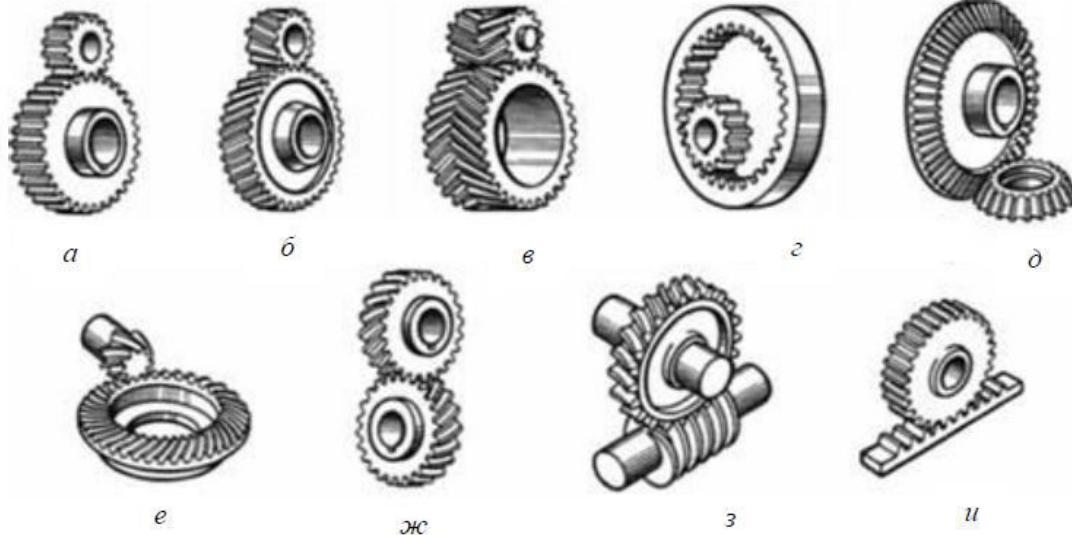
ступени с высотой заплечика 2...5 мм

бурты с высотой заплечика 2..5 мм

зегеры – разрезные пружинные стопорные (упорные) кольца, чаще пластинчатые устанавливаемые в круговых проточках

+ответы 1, 2, 3 правильные

**Из представленных на рисунке зубчатых передач**



**цилиндрическая косозубая обозначена буквой...**

+б

в

д

е

ж

з

**Коэффициент полезного действия у редукторов и мотор-редукторов...**

возрастает пропорционально передаточному числу

уменьшается пропорционально передаточному числу

растёт с ростом потерь в зацеплении и потерь в опорах

+падает с ростом числа ступеней

**Передаточное число у редуктора и мотор-редуктора...**

+постоянно

изменяется бесступенчато

изменяется ступенчато

колеблется

**Передаточное число у коробки перемены передач (коробка скоростей)...**

постоянно

изменяется бесступенчато

+изменяется ступенчато

колеблется

**Передаточное отношение у вариатора...**

постоянно

+изменяется бесступенчато

изменяется ступенчато

колеблется

**Передаточное число у мультиликатора...**

+постоянно

изменяется бесступенчато

изменяется ступенчато

колеблется

**Основным для соединений является расчет на прочность. Расчет на прочность выполняют по...**

допускаемым напряжениям, условие прочности  $\sigma \leq [\sigma]$  или  $\tau \leq [\tau]$

допускаемым коэффициентам запаса прочности, условие прочности  $s \geq [s]$

как по допускаемым напряжениям, так и по допускаемым коэффициентам запаса прочности

+ответы 1, 2, 3 правильные

**Разъемным соединением является...**

заклёпочное

+резьбовое

паяное

клеевое

**Неразъемным соединениям является...**

шифтовое

шпоночное

+сварное

шлищевое

**Неразъемным соединениям является...**

резьбовое

шифтовое

шпоночное

+заклёпочное

**Резьбовые соединения получают с помощью...**

винтов (ввинчивается в резьбовое отверстие)

болтов и гаек

шпилек и гаек

+ответы 1, 2 и 3 правильные

**Резьба метрическая цилиндрическая общего назначения относится к резьбам...**

+крепёжным

для передачи движения (кинематическим)

крепёжно-уплотняющим (арматурным)

специальным

**Резьба трапециoidalная относится к резьбам...**

крепёжным

+для передачи движения

крепёжно-уплотняющим

специальным

**Резьба трубная относится к резьбам...**

крепёжным  
для передачи движения  
+крепёжно-уплотняющим  
специальным

**Резьба метрическая коническая относится к резьбам...**

крепёжным  
для передачи движения  
+крепёжно-уплотняющим  
специальным

**Наибольший приведённый коэффициент трения имеет место в резьбе...**

+прямоугольной  
упорной  
трапецидальной с углом профиля  $30^0$

треугольной с углом профиля  $60^0$  (метрическая цилиндрическая)

**При завинчивании резьбового соединения момент на ключе Т<sub>кл</sub>, Н·мм определяется по зависимости (здесь F – сила, действующая вдоль оси болта, H – угол подъёма резьбы, градус,  $\rho_{np}$  – приведённый угол трения в резьбе, градус,  $d_2$  – средний диаметр резьбы, мм,  $f_t$  – коэффициент трения на торце гайки, d<sub>t</sub> – средний диаметр опорной торцевой поверхности гайки, мм)...**

$$+T_{kl} = F \cdot tg(\psi + \rho_{np}) \cdot d_2 / 2 + F \cdot f_t \cdot d_t / 2 = 0,5 \cdot F \cdot d_2 \cdot [tg(\psi + \rho_{np}) + f_t \cdot d_t / d_2]$$

$$T_{kl} = 0,5 \cdot F \cdot d_2 \cdot [tg(\rho_{np} - \psi) + f_t \cdot d_t / d_2]$$

$$T_{kl} = F \cdot tg(\psi + \rho_{np}) \cdot d_2 / 2$$

$$T_{kl} = F \cdot f_t \cdot d_t / 2$$

Таблица 5 – Критерии оценки сформированности компетенций

Код и наименование индикатора достижения компетенции (части компетенции)	Критерии оценивания сформированности компетенции (части компетенции)		
	на базовом уровне	на повышенном уровне	
	соответствует оценке «удовлетворительно» 50-64% от максимального балла	соответствует оценке «хорошо» 65-85% от максимального балла	соответствует оценке «отлично» 86-100% от максимального балла
<p>ИД-1ук-2 Формулирует в рамках поставленной цели проекта совокупность взаимосвязанных задач, обеспечивающих ее достижение. Определяет ожидаемые результаты решения выделенных задач</p> <p>ИД-2ук-2 Проектирует решение конкретной задачи проекта, выбирая оптимальный способ ее решения, исходя из действующих правовых норм и имеющихся ресурсов и ограничений</p> <p>ИД-Зук-2 Решает конкретные задачи проекта заявленного качества и за установленное время</p>	<p>Студент владеет материалом по теме, знает типовые конструкции деталей и узлов машин, принципы расчета и конструирования деталей и сборочных единиц, при ответах на поставленные вопросы допускает погрешности, не всегда верно представляет сущность практических исследований и теоретических положений, на базовом уровне способен определять ожидаемые результаты решения выделенных задач, проектировать решение конкретной задачи, исходя из имеющихся ресурсов и ограничений, решать конкретные задачи заявленного качества и за установленное время</p>	<p>Студент владеет материалом по теме, знает типовые конструкции деталей и узлов машин, принципы расчета и конструирования деталей и сборочных единиц, по существу отвечает на поставленные вопросы, демонстрирует знание основных формул, законов, теорем и тождеств механики, формул для расчёта необходимых величин и показателей, но допускает погрешности в формулировках определений и расчетах, знает основные способы решения задач механики, способен самостоятельно определять ожидаемые результаты решения выделенных задач, проектировать решение конкретной задачи, исходя из имеющихся ресурсов и ограничений, решать конкретные задачи заявленного качества и за установленное время</p>	<p>Студент владеет материалом по теме, знает основные требования к работоспособности деталей машин, знает типовые конструкции деталей и узлов машин, принципы расчета и конструирования деталей и сборочных единиц, принимает активное участие в ходе проведения практического занятия, правильно выполняет задания, демонстрирует знание основных формул, законов, теорем и тождеств механики, формул для расчёта необходимых величин и показателей, основные способы решения задач механики, с высокой степенью самостоятельности способен определять ожидаемые результаты решения выделенных задач, проектировать решение конкретной задачи, исходя из имеющихся ресурсов и ограничений, решать конкретные задачи заявленного качества и за установленное время</p>

## 2. ОЦЕНИВАНИЕ ПИСЬМЕННЫХ РАБОТ СТУДЕНТОВ, РЕГЛАМЕНТИРУЕМЫХ УЧЕБНЫМ ПЛАНОМ

### Расчетно-графическая работа (РГР)

**Таблица 6 – Формируемые компетенции (или их части)**

Код и наименование компетенции	Код и наименование индикатора достижения компетенции (части компетенции)	Оценочные материалы и средства
УК-2. Способен определять круг задач в рамках поставленной цели и выбирать оптимальные способы их решения, исходя из действующих правовых норм, имеющихся ресурсов и ограничений	ИД-1ук-2 Формулирует в рамках поставленной цели проекта совокупность взаимосвязанных задач, обеспечивающих ее достижение. Определяет ожидаемые результаты решения выделенных задач ИД-2ук-2 Проектирует решение конкретной задачи проекта, выбирая оптимальный способ ее решения, исходя из действующих правовых норм и имеющихся ресурсов и ограничений ИД-3ук-2 Решает конкретные задачи проекта заявленного качества и за установленное время ИД-4ук-2 Публично представляет результаты решения конкретной задачи проекта	Проверка содержания РГР

#### Задание 1. Расчёт вала на прочность

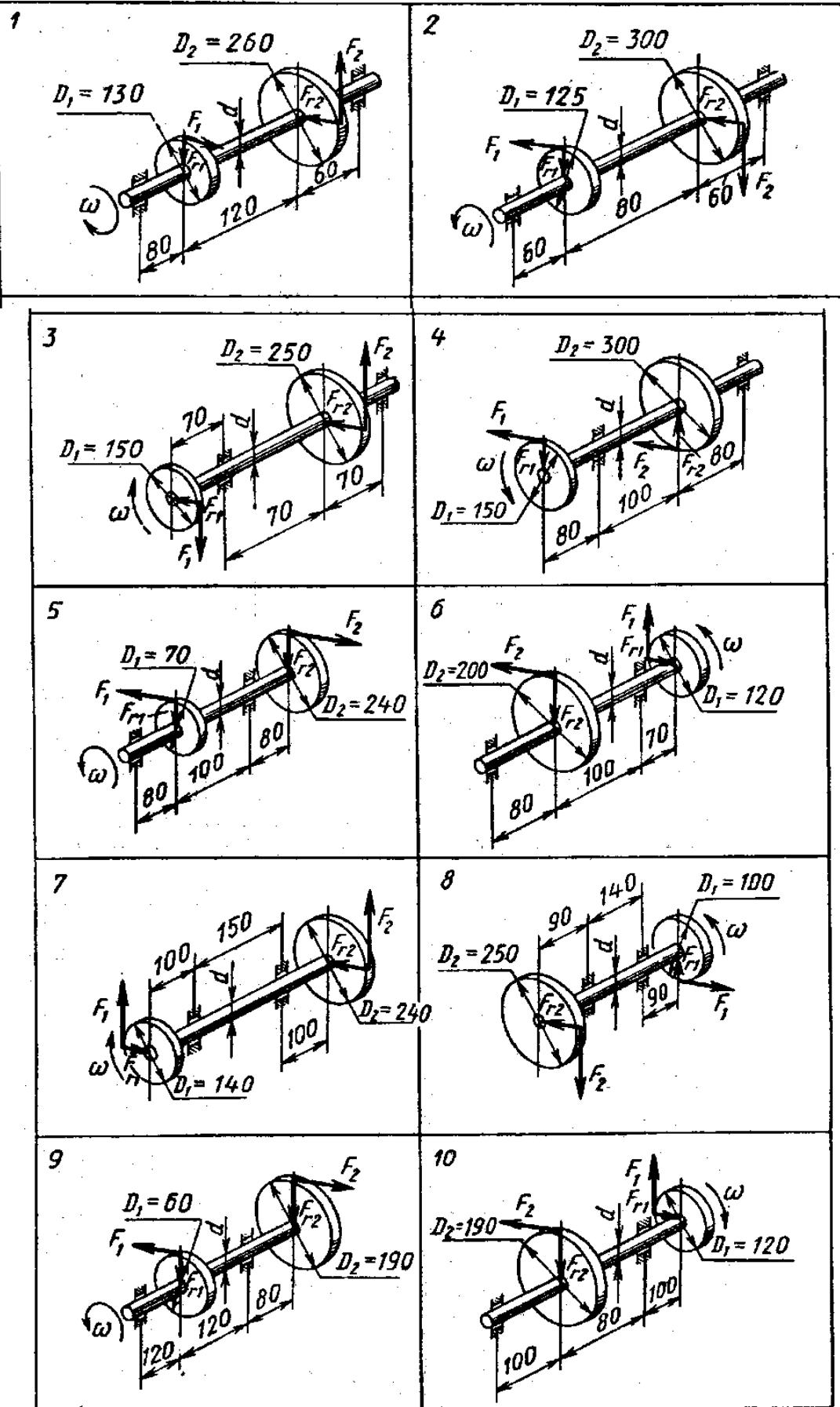
Для вала постоянного поперечного сечения прямозубой цилиндрической передачи передающего мощность  $P$ , кВт, от зубчатого колеса диаметром  $D_1$ , мм, через зубчатое колесо диаметром  $D_2$ , мм, при частоте вращения  $n$ , об/мин:

- 1) определить вертикальные и горизонтальные реакции подшипников;
- 2) построить эпюру крутящих моментов;
- 3) построить эпюры изгибающих моментов в вертикальной и горизонтальной плоскостях;
- 4) подобрать диаметр вала по третьей теории прочности, если для материала вала допустимое нормальное напряжение  $[\sigma] = 160$  МПа.

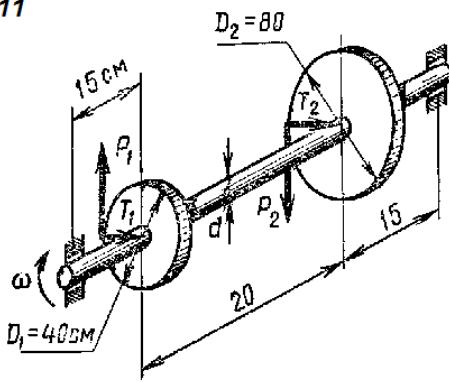
#### Исходные данные

№ варианта	Передаваемая мощность $P$ , кВт	Частота вращения валап, мин <sup>-1</sup>	№ варианта	Передаваемая мощность $P$ , кВт	Частота вращения валап, мин <sup>-1</sup>
1	10	1500	11	10	1500
2	15	1000	12	15	1000
3	20	800	13	20	800
4	25	700	14	25	700
5	30	600	15	30	600
6	35	500	16	35	500
7	40	400	17	40	400
8	18	300	18	18	300
9	14	200	19	14	200
10	12	750	20	12	750

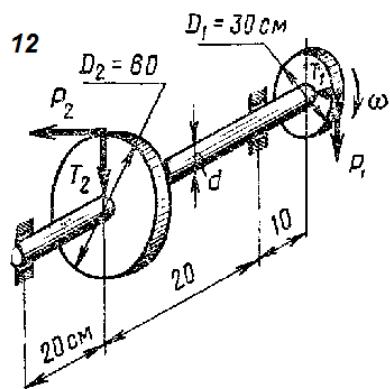
Варианты заданий



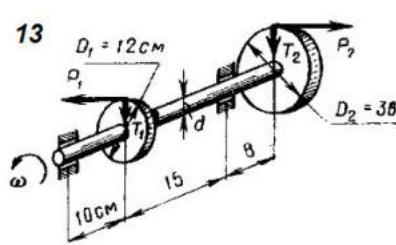
11



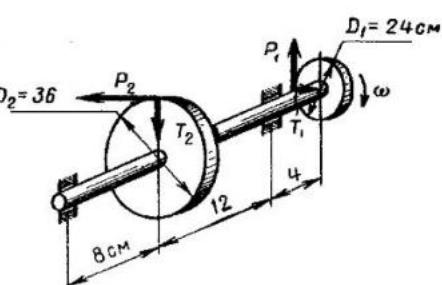
12



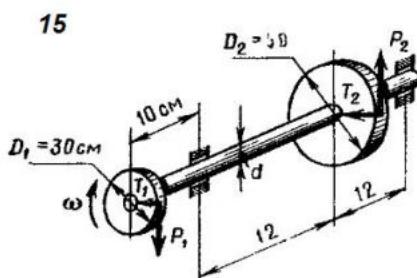
13



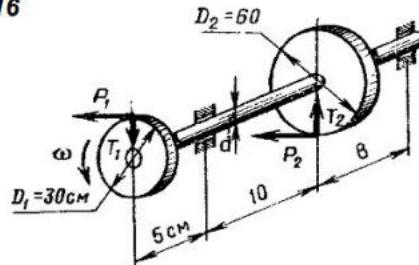
14



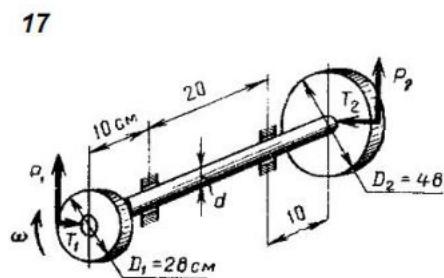
15



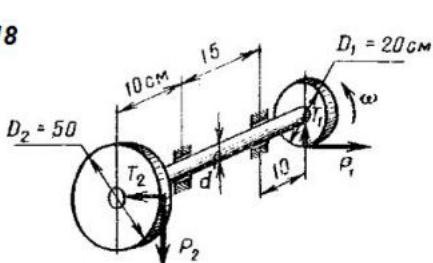
16



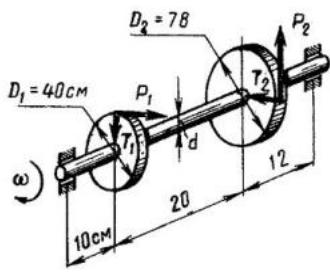
17



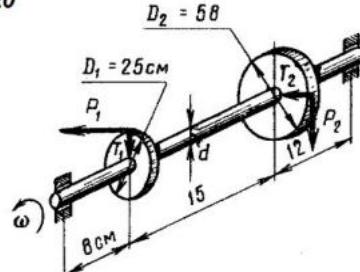
18



19



20



### Задание 2. Расчёт клиноременной и плоскоремённой передачи

Рассчитать клиноременную или плоскоремённую передачу (исходные данные выдаются индивидуально преподавателем). Выполнить чертеж ременной передачи с рассчитанными размерами на формате А4 или А3.

#### Исходные данные

№ варианта	Мощность на выходном валу $P$ , кВт	Частота вращения ведущего шкива $n_1$ , мин <sup>-1</sup>	Передаточное отношение ременной передачи	Режим работы ременной передачи	Число смен работы
1	4	3000	2,8	легкий	1
2	7,5	1500	2,5	легкий	2
3	12	1000	2,0	легкий	3
4	15	750	1,8	легкий	1
5	18	3000	2,1	легкий	2
6	4	1500	2,2	легкий	3
7	7,5	1000	3,0	средний	1
8	12	750	2,3	средний	2
9	15	3000	2,4	средний	3
10	18	1500	3,1	средний	1
11	4	1000	2,6	средний	2
12	7,5	750	2,7	средний	3
13	12	3000	1,5	легкий	1
14	15	1500	1,4	легкий	2
15	18	1000	1,6	легкий	3
16	4	750	2,9	легкий	1
17	7,5	3000	1,7	легкий	2
18	12	1500	1,9	легкий	3
19	15	1000	3,5	средний	1
20	18	750	3,2	средний	2
21	4	3000	3,3	средний	3
22	7,5	1500	3,4	средний	1
23	12	1000	2,5	средний	2
24	15	750	1,6	средний	3
25	18	3000	2,0	легкий	1
26	4	1500	3,5	легкий	2
27	7,5	1000	2,8	легкий	3
28	12	750	2,2	средний	1
29	15	3000	3,1	средний	2
30	18	1500	1,6	средний	3

Оценка сформированности компетенций при выполнении РГР осуществляется по содержанию и правильности выполнения. Минимальное количество баллов – 2, максимальное – 5.

Критерии оценивания сформированности компетенций представлены в табл.6.

Таблица 7 – Критерии оценки сформированности компетенций по письменной работе

Код и наименование индикатора достижения компетенции (части компетенции)	Критерии оценивания сформированности компетенции (части компетенции)		
	на базовом уровне	на повышенном уровне	
	соответствует оценке «удовлетворительно» 50-64% от максимального балла	соответствует оценке «хорошо» 65-85% от максимального балла	соответствует оценке «отлично» 86-100% от максимального балла
ИД-1ук-2 Формулирует в рамках поставленной цели проекта совокупность взаимосвязанных задач, обеспечивающих ее достижение. Определяет ожидаемые результаты решения выделенных задач  ИД-2ук-2 Проектирует решение конкретной задачи проекта, выбирая оптимальный способ ее решения, исходя из действующих правовых норм и имеющихся ресурсов и ограничений  ИД-3ук-2 Решает конкретные задачи проекта заявленного качества и за установленное время  ИД-4ук-2 Публично представляет результаты решения конкретной задачи проекта	Студент, в основном, владеет материалом по теме, работу выполнил до конца семестра, знает типовые конструкции деталей и узлов машин, принципы расчета и конструирования деталей и сборочных единиц, но допустил несущественные ошибки, знает правила оформления чертежей, на базовом уровне умеет формулировать совокупность взаимосвязанных задач, обеспечивающих достижение цели, проектировать и решать конкретные задачи за установленное время, публично представлять результаты решения конкретной задачи	Студент выполнил работу в срок, владеет материалом по теме, по существу ответил на поставленные вопросы, демонстрирует знание основных формул, законов, теорем и тождеств механики, формул для расчёта необходимых величин и показателей, основные способы решения задач механики, демонстрирует знание требований ЕСКД и умение выполнять чертежи, знает типовые конструкции деталей и узлов машин, принципы расчета и конструирования деталей и сборочных единиц, уверенно формулирует задачи, обеспечивающие достижение цели, проектирует и решает конкретные задачи за установленное время, публично представляет результаты решения конкретной задачи	Студент выполнил и защитил работу до окончания обозначенного срока с соблюдением правил оформления, владеет материалом по теме, знает основные требования к работоспособности деталей машин, знает типовые конструкции деталей и узлов машин, принципы расчета и конструирования деталей и сборочных единиц, демонстрирует уверенное знание основных формул, законов, теорем и тождеств механики, формул для расчёта необходимых величин и показателей, основные способы решения задач механики, демонстрирует знание требований ЕСКД и умение выполнять чертежи, развернуто и уверенно отвечает на поставленные вопросы, формулирует задачи обеспечивающие достижение цели и определяет ожидаемые результаты их решения. уверенно формулирует задачи, обеспечивающие достижение цели, проектирует и решает конкретные задачи за установленное время, публично представляет результаты решения конкретной задачи

### **3. ОПРЕДЕЛЕНИЕ РЕЗУЛЬТАТА ПРОМЕЖУТОЧНОЙ АТТЕСТАЦИИ**

Форма промежуточной аттестации по дисциплине экзамен.

#### **ОЦЕНОЧНЫЕ МАТЕРИАЛЫ И СРЕДСТВА ДЛЯ ПРОВЕРКИ СФОРМИРОВАННОСТИ КОМПЕТЕНЦИЙ**

**УК-2. Способен определять круг задач в рамках поставленной цели и выбирать оптимальные способы их решения, исходя из действующих правовых норм, имеющихся ресурсов и ограничений.**

#### **Задания закрытого типа**

*Выберите один правильный вариант ответа*

**1. Свойство изделия выполнять свои функции с заданными параметрами в течение определённого времени или наработки есть:**

+надёжность

прочность

износостойкость

ремонтопригодность

**2. Передаточное отношение у вариатора:**

постоянно

+изменяется бесступенчато

изменяется ступенчато

колеблется

#### **Задания открытого типа**

*Дайте развернутый ответ на вопрос*

**3. Что называется сохраняемостью?**

*Правильный ответ:* сохраняемость – это способность к поддержанию на прежнем уровне своих параметров после длительного неиспользования, транспортировки.

**4. К какому виду механических передач относятся цепные передачи?**

*Правильный ответ:* цепные передачи относятся к передачам зацеплением с промежуточной гибкой связью.

**5. Что такое сила?**

*Правильный ответ:* количественное измерение механического взаимодействия материальных тел называют силой.

*Дополните*

**6. Муфты выполняют функцию передачи \_\_\_\_\_.**

*Правильный ответ:* крутящего момента.

**7. Шлицевое соединение, по сравнению с многошпоночным, больше ослабляет \_\_\_\_\_.**

*Правильный ответ:* вал.

**8. Чтобы зубчатые колеса могли быть введены в зацепление, у них должен быть одинаковым \_\_\_\_\_.**

*Правильный ответ:* шаг.

Окончательные результаты обучения (формирования компетенций) определяются посредством перевода баллов, набранных студентом в процессе освоения дисциплины, в оценки:

– базовый уровень сформированности компетенции считается достигнутым, если результат обучения соответствует оценке «удовлетворительно» (50-64 рейтинговых баллов);

– повышенный уровень сформированности компетенции считается достигнутым, если результат обучения соответствует оценкам «хорошо» (65-85 рейтинговых баллов) и «отлично» (86-100 рейтинговых баллов).

#### **4. ПОРЯДОК ПРОВЕДЕНИЯ ПОВТОРНОЙ ПРОМЕЖУТОЧНОЙ АТТЕСТАЦИИ**

**Форма промежуточной аттестации по дисциплине экзамен.**

Фонд оценочных средств для проведения повторной промежуточной аттестации формируется из числа оценочных средств по темам, которые не освоены студентом.

*Примечание:*

Дополнительные контрольные испытания проводятся для студентов, набравших менее **50 баллов** (в соответствии с «Положением о модульно-рейтинговой системе»).

Таблица 8 – Критерии оценки сформированности компетенций

Код и наименование индикатора достижения компетенции (части компетенции)	Критерии оценивания сформированности компетенции (части компетенции)
	на базовом уровне
	соответствует оценке «удовлетворительно» 50-64% от максимального балла
ИД-1ук-2 Формулирует в рамках поставленной цели проекта совокупность взаимосвязанных задач, обеспечивающих ее достижение. Определяет ожидаемые результаты решения выделенных задач. ИД-2ук-2 Проектирует решение конкретной задачи проекта, выбирая оптимальный способ ее решения, исходя из действующих правовых норм и имеющихся ресурсов и ограничений. ИД-3ук-2 Решает конкретные задачи проекта заявленного качества и за установленное время. ИД-4ук-2 Публично представляет результаты решения конкретной задачи проекта	Студент, в основном, владеет методами расчета на прочность, жесткость и устойчивость отдельных элементов конструкций, знает классификацию, функциональные возможности и области применения основных видов механизмов, методы расчета кинематических и динамических параметров движения механизмов, знает типовые конструкции деталей и узлов машин, принципы расчета и конструирования деталей и сборочных единиц, при ответах на поставленные вопросы допускает погрешности, не всегда верно представляет сущность практических исследований и теоретических положений, демонстрирует знание требований ЕСКД и умение выполнять чертежи, выполнил и защитил РГР, на базовом уровне умеет формулировать совокупность взаимосвязанных задач, обеспечивающих достижение цели, проектировать и решать конкретные задачи за установленное время, публично представлять результаты решения конкретной задачи